

伺服驅動器詳細規格

驅動器系列 (驅動器安培數)		ED1	
		ED1-15 : 15A ED1-20 : 20A ED1-30 : 30A ED1-50 : 50A	ED1-75 : 75A ED1-100 : 100A ED1-150 : 150A
控制方式		正弦波PWM控制	
輸入電源		主電源：單相AC100V~115V±10% 50/60Hz，單相/三相AC200V~230V±10% 50/60Hz 控制電源：單相AC100V~230V±10% 50/60Hz	
控制方式(可切換)		位置、速度、扭力控制	
位置控制	指令輸入方式	CW/CCW、CLK+DIR、AB相位	
	最高脈衝頻率	500K pps	
	FF增益值	0~100%	
	電子齒輪比	1/50≤A/B≤50(A=1~50000，B=1~50000)	
	位置平滑常數	0~10秒	
	定位完成判斷	0~50000 Pulse	
速度控制	外部速度指令輸入	0~±10V(正電壓->CCW回轉)，0~±10V(補償-10.0V~+10.0V)	
	內部速度指令	0~± 額定轉速(三種內部速度)	
	速度比	1 : 5000	
	速度變動率	(額定轉速下)負載0~100%變化≤-0.03%，電壓±10%變化≤0.2%，溫度25±25°C變化≤0.5%	
	加減速限制	加減速時間常數：1~9999ms，速度濾波時間常數：1~9999ms	
	零速度判定	0~3000 rpm	
	速度到達判斷	0~3000 rpm	
	P/PI切換	速度迴路比例/比例_積分控制切換(外部輸入控制)	
	扭力限制(外部輸入)	0~±10V/最大扭力	
扭力限制(內部設定)	0~最大扭力		
扭力控制	指令輸入	0~±10V(正電壓->CCW扭力)，0~±9.999V(補償-9.999V~+9.999V)	
	時間常數	0~9999 ms	
	速度限制(外部輸入)	0~±10V/3000 rpm	
	速度限制(內部設定)	0~3000 rpm	
通訊機能		RS-232C，RS-485	
JOG機能		手動運轉(依參數內部速度指令—所設定的速度運轉)	
警報記憶機能		根據警報發生順序，自動記憶警報內容(十組)	
煞車連鎖機能		根據伺服ON-OFF狀態，煞車器自動控制輸出	
動態煞車機能		內部參數設定	
異常驅動禁止機能		動態煞車、伺服停止、正-反轉驅動禁止	
緊急停止機能		動態煞車/伺服停止	
回生能量吸收機能		內藏連續回生吸收能量5W	
系統保護機能		過電流、過電壓、過負載、過速度、編碼器異常、記憶體異常、CPU異常	
類比監控輸出		速度顯示輸出，扭力電流顯示輸出	
編碼器信號		A, Ā, B, B̄, Z, Z̄編碼器信號輸出	
編碼器分頻輸出		1/N(N=1~63)編碼器信號分頻輸出	
輸入信號		伺服ON、警報清除、編碼器歸零、正-反轉驅動禁止、指令脈衝禁止、偏差清除/伺服閉鎖、控制方式切換、P/PI切換、外部轉矩限制、內部速度選擇、緊急停止	
輸出信號		伺服Ready、警報、警報代碼、限制中、動作中、禁止中、伺服停止、定位完成/速度到達、零速檢出/煞車	
內藏輔助電源		±15V(測試電源)	